

Lie Algebrák, 1. Előadás

2024. február 16.

1. Alapok

Lie-algebra

Minvégig legyen T egy rögzített (egyelőre tetszőleges) test.

Definíció: T -algebra

Az A (nem feltétlen asszociatív) algebra T felett, ha A egy T vektortér, ellátva egy $A \times A \rightarrow A$ bilineáris művelettel (szorzás). Azaz $\forall a, b, c \in A$ -ra és $\lambda \in T$ -re:

$$\begin{aligned} a(b+c) &= ab+ac & a(\lambda b) &= \lambda(ab) \\ (b+c)a &= ba+ca & (\lambda b)a &= \lambda(ba) \end{aligned}$$

Két legfontosabb típus:

- A asszociatív algebra: A rajta értelmezett szorzás asszociatív;
- L Lie-algebra: Ekkor „szorzás” helyett a műveletet Lie-zárójelnek hívjuk. (Jele: $[ab]$) A Lie-zárójel a következő axiómákat tudja:
 - (1) $[aa] = 0 \forall a \in L$;
 - (2) $[[ab]c] + [[bc]a] + [[ca]b] = 0 \forall a, b, c \in L$. (Jacobi-azonosság)

Megjegyzések:

- (1)-ből és a bilinearitásból együttesen következik, hogy $[yx] = -[xy] \forall x, y \in L$ -re (antikommutativitás). Továbbá, ha $\text{char}(T) \neq 2$, akkor az antikommutativitás ekvivalens (1)-gyel.
- Csoportelméleti analógia: Egy G csoportban $x, y \in G$ -re legyen $[x, y] = x^{-1}y^{-1}xy$ (kommutátor). Ekkor
 - $[x, x] = 1 \forall x \in G$;
 - $[[x, y^{-1}], z]^y [[y, z^{-1}], x]^z [[z, x^{-1}], y]^x = 1$ (Hall–Witt azonosság).
- Általában véges dimenziós Lie-algebrákkal foglalkozunk.
- Néhány általános tétel után leginkább a $T = \mathbb{C}$ esettel foglalkozunk.

Példák:

- Kommutatív (Abel-féle) Lie-algebra: L tetszőleges vektortér, és $[xy] = 0 \forall x, y \in L$ -re.
- $L = \mathbb{R}^3$, és $[xy] = x \times y$ (ahol \times a vektoriális szorzat).

Algebrák megadása struktúra konstansokkal

- Legyen A vektortér T felett. Választva egy $b_1, \dots, b_n \in A$ bázist, egy $A \times A \rightarrow A$ bilineáris függvény egyértelműen meghatározott a

$$b_i b_j = \sum_k \gamma_{ij}^k b_k \quad (1 \leq i, j, k \leq n) \quad \text{egyenletekkel.}$$

- Megfordítva, tetszőleges $\gamma_{ij}^k \in T$, $(1 \leq i, j, k \leq n)$ testelemek a fenti egyenletekkel meghatároznak egy (általános) algebrát.
- A γ_{ij}^k testelemek neve (Az A algebra b_1, \dots, b_n bázisához tartozó) *struktúra konstansok*.
- Ahhoz, hogy az így kapott algebra Lie-algebra legyen, elég az axiómák teljesülését a báziselemeken megkövetelni, ami a következő egyenleteket jelenti:

$$\begin{aligned} \gamma_{ii}^m &= 0 = \gamma_{ij}^m + \gamma_{ji}^m & \forall 1 \leq i, j, m \leq n; \\ \sum_s (\gamma_{ij}^s \gamma_{sk}^m + \gamma_{jk}^s \gamma_{si}^m + \gamma_{ki}^s \gamma_{sj}^m) &= 0 & \forall 1 \leq i, j, k, m \leq n; \end{aligned}$$

Részalgebra, ideál, faktoralgebra, homomorfizmus...

Definíciók:

- *Altér Lie zárójele:* Ha $U, V \subset L$ két altér, akkor legyen $[UV] = \{ \sum_i u_i v_i \mid u_i \in U, v_i \in V \}$ az összes $[uv]$ ($u \in U, v \in V$) alakú Lie-zárójel által generált altér.
- A $K \subseteq L$ *részalgebrája* az L -nek, ha K altér, és $x, y \in K \Rightarrow [xy] \in K$, azaz, ha $[KK] \subseteq K$.
- Az $I \subseteq L$ *ideálja* az L -nek (jele: $I \triangleleft L$), ha I altér, és $x \in I, y \in L \Rightarrow [xy] \in I$, azaz, ha $[IL] \subseteq I$. (Megjegyzés: Az antikommutativitás miatt nincs külön bal- és jobbideál.)
- Ha $I \triangleleft L$, akkor definiálhatjuk az L/I *faktoralgebrát*: Vesszük az $L/I = \{x + I \mid x \in L\}$ faktorteret, és ellátjuk az $[x + I, y + I] := [xy] + I$ Lie-zárójellel.
- Ha L_1 és L_2 Lie-algebrák, akkor egy $\varphi : L_1 \rightarrow L_2$ *homomorfizmus* alatt egy $\varphi : L_1 \rightarrow L_2$ lineáris leképezést értünk, melyre $\varphi([xy]) = [\varphi(x)\varphi(y)]$ minden $x, y \in L_1$ -re.
- $\varphi : L_1 \rightarrow L_2$ *izomorfizmus*, ha bijektív homomorfizmus; $L_1 \simeq L_2$, ha létezik $\varphi : L_1 \rightarrow L_2$ izomorfizmus.

A „szokásos” tételek

Tétel.

- Ha $\varphi : L_1 \rightarrow L_2$ homomorfizmus, akkor $\ker(\varphi) \triangleleft L_1$, $\text{Im}(\varphi) \subseteq L_2$ részalgebra, és $L_1/\ker(\varphi) \simeq \text{Im}(\varphi)$.
- Az L/I részalgebrái/ideáljai megfelelnek az L -nek az I -t tartalmazó részalgebráinak/ideáljainak.
- Ha $I \subset J$ ideáljai L -nek, akkor $(L/I)/(J/I) \simeq L/J$.
- Ha $K \subset L$ részalgebra, és $I \triangleleft L$, akkor $K+I \subset L$ részalgebra, $K \cap I \triangleleft K$, valamint $(K+I)/I \simeq K/(K \cap I)$.
- Ha I és J ideáljai L -nek, akkor $I + J$ és $[IJ]$ is ideáljai L -nek.

Definíció (Direkt összeg):

Ha L_1, \dots, L_k Lie-algebrák, akkor definiálhatjuk az $L = L_1 \oplus L_2 \oplus \dots \oplus L_k$ *direkt összegüket*:

- Mint vektortér megegyezik a vektortér értelemben vett direkt összeggel;
- A Lie-zárójel komponensenként végezzük, azaz:

$$[(x_1, \dots, x_k), (y_1, \dots, y_k)]_L = ([x_1 y_1]_{L_1}, \dots, [x_k y_k]_{L_k}).$$

2. Lineáris és klasszikus Lie-algebrák

Az általános lineáris Lie-algebra

Definíció:

- Legyen V egy vektortér T felett (általában véges dimenziós).
- Jelölje $\text{End}(V)$ a V lineáris transzformációinak (asszociatív) algebráját.
- Új művelet $\text{End}(V)$ -n:

$$x, y \in \text{End}(V)\text{-re legyen } [x, y] := xy - yx.$$

- Ezzel a művelettel az $\text{End}(V)$ -ből Lie-algebrát kapunk. Neve *általános lineáris Lie-algebra*, jele $\mathfrak{gl}(V)$.

Megjegyzés: A szokásos módon rögzítve V egy bázisát, $\mathfrak{gl}(V)$ azonosítható (izomorf) a $\mathfrak{gl}(n, T)$ mátrix Lie-algebrával, ahol $n = \dim_T(V)$ és $[A, B] = AB - BA$ minden $A, B \in \mathfrak{gl}(n, T)$ -re.

Ha $\{E_{ij} \mid 1 \leq i, j \leq n\}$ a $\mathfrak{gl}(n, T)$ szokásos bázisa, akkor

$$[E_{ij}, E_{kl}] = \delta_{jk} E_{il} - \delta_{li} E_{kj}.$$

Lineáris Lie-algebrák, reprezentációk

Definíció.

- A $\mathfrak{gl}(V)$ részalgebráit *lineáris Lie-algebráknak* hívjuk.
- Egy L Lie-algebra egy *reprezentációján* egy $L \rightarrow \mathfrak{gl}(V)$ homomorfizmust értünk, ahol V vektortér T felett (nem feltétlen véges dimenziós).

Tétel: Ado–Iwasawa (NB) Minden véges dimenziós Lie-algebrának van hű véges dimenziós reprezentációja.

- Más megfogalmazásban: Minden véges dimenziós Lie-algebra izomorf egy alkalmas V véges dimenziós vektortéren értelmezett lineáris Lie-algebrával.

A speciális lineáris algebra

$A_\ell = \mathfrak{sl}(\ell+1, T)$ ($\ell \geq 1$): Legyen V a T feletti $\ell+1$ dimenziós vektortér. Az $A_\ell := \mathfrak{sl}(V) = \{x \in \mathfrak{gl}(V) \mid \text{Tr}(x) = 0\}$ (vagy $\mathfrak{sl}(\ell+1, T)$) részalgebrája $\mathfrak{gl}(V)$ -nek, neve *speciális lineáris algebra*.

Állítás.

- $\mathfrak{sl}(\ell+1, T)$ egy bázisa $\{E_{ij} \mid i \neq j\} \cup \{h_i = E_{ii} - E_{i+1, i+1} \mid 1 \leq i \leq \ell\}$, így $\dim(\mathfrak{sl}(\ell+1, T)) = \ell^2 + 2\ell$.
- $[\mathfrak{gl}(V), \mathfrak{gl}(V)] = \mathfrak{sl}(V)$.

A szimplektikus algebra

C_ℓ ($\ell \geq 2$): Legyen V a T feletti 2ℓ dimenziós vektortér, és $f : V \times V \rightarrow T$ nem elfajuló szimplektikus bilineáris forma V -n.

A *szimplektikus algebra*: $C_\ell := \mathfrak{sp}(V) = \{x \in \mathfrak{gl}(V) \mid f(x(u), v) + f(u, x(v)) = 0 \forall u, v \in V\}$

Alkalmas bázisban f mátrixalakja $s = \begin{pmatrix} 0 & I_\ell \\ -I_\ell & 0 \end{pmatrix}$.

Ebben a bázisban

$$\begin{aligned} \mathfrak{sp}(2\ell, T) &= \{x \in \mathfrak{gl}(2\ell, T) \mid sx = -x^T s\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} m & n \\ p & q \end{pmatrix} \mid m, n, p, q \in \mathfrak{gl}(\ell, T), n^T = n, p^T = p, m^T = -q \right\}. \end{aligned}$$

$$\dim(\mathfrak{sp}(2\ell, T)) = 2\ell^2 + \ell.$$

Az ortogonális algebra

Legyen V a T test ($\text{char}(T) \neq 2$) feletti véges dimenziós vektortér és $f : V \times V \rightarrow T$ nem elfajuló szimmetrikus bilineáris forma V -n.

Az $\mathfrak{so}(V)$ *ortogonális algebra*: $\mathfrak{so}(V) = \{x \in \mathfrak{gl}(V) \mid f(x(u), v) + f(u, x(v)) = 0 \forall u, v \in V\}$

Ha T algebrailag zárt, csak egyféle ilyen f van V -n (Van ONB). $\dim(V)$ paritása szerint két esetet különböztetünk meg.

$B_\ell = \mathfrak{so}(2\ell+1, T)$: Legyen $\dim(V) = 2\ell+1$.

Alkalmas bázisban f mátrixalakja $s = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I_\ell \\ 0 & I_\ell & 0 \end{pmatrix}$. Ebben a bázisban

$$\begin{aligned} \mathfrak{so}(2\ell+1, T) &= \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b_1 & b_2 \\ c_1 & m & n \\ c_2 & p & q \end{pmatrix} \mid m, n, p, q \in \mathfrak{gl}(\ell, T), \right. \\ &\quad \left. n^T = -n, p^T = -p, m^T = -q, c_1 = -b_2^T, c_2 = -b_1^T \right\}. \end{aligned}$$

$$\dim(\mathfrak{so}(2\ell+1, T)) = 2\ell^2 + \ell.$$

$D_\ell = \mathfrak{so}(2\ell, T)$: Legyen $\dim(V) = 2\ell$.

Ekkor alkalmas bázisban f mátrixalakja $s = \begin{pmatrix} 0 & I_\ell \\ I_\ell & 0 \end{pmatrix}$, és $\dim(\mathfrak{so}(2\ell, T)) = 2\ell^2 - \ell$.

3. Derivációk

Derivációk

Definíció.

- Legyen A tetszőleges (nem feltétlen asszociatív, vagy Lie-) algebra. A $\delta \in \text{End}(A)$ *derivációja* A -nak, ha teljesíti a Leibniz szabályt:

$$\delta(ab) = \delta(a)b + a\delta(b) \quad \forall a, b \in A\text{-ra.}$$

- Az A összes derivációjának halmaza

$$\text{Der}(A) = \{\delta \in \text{End}(A) \mid \delta \text{ derivációja } A\text{-nak.}\}$$

Állítás. $\text{Der}(A)$ részalgebrája $\mathfrak{gl}(A)$ -nak.

Az nyilvánvaló, hogy $\text{Der}(A)$ altere $\mathfrak{gl}(A)$ -nak.

Az ad leképezés. Belső derivációk.

- Legyen L egy Lie-algebra. Felhasználva az antikommutativitást, a Jacobi-azonosság átfogalmazható:

$$\begin{aligned} [[ab]c] + [[bc]a] + [[ca]b] &= 0 \\ \iff [a[bc]] &= [[ab]c] + [b[ac]] \\ \iff [[ab]c] &= [a[bc]] - [b[ac]] \end{aligned}$$

- Minden $a \in L$ -re definiáljuk az $\text{ad } a \in \mathfrak{gl}(L)$ leképezést az $\text{ad } a(x) := [ax]$ képlettel.
- Ha $a \in K \subset L$ (ahol K részalgebra), akkor $\text{ad}_K a$ és $\text{ad}_L a$ jelöli a K -n illetve L -en vett $\text{ad } a$ leképezéseket.
- *Állítás:* $\text{ad } a$ derivációja L -nek:

$$\text{ad } a([xy]) = [a[xy]] = [[ax]y] + [x[ay]] = [\text{ad } a(x)y] + [x \text{ad } a(y)]$$

- *Állítás:* $\text{ad} : L \rightarrow \text{Der}(L)$ homomorfizmus (adjungált reprezentáció):

$$\begin{aligned} \text{ad}[ab](x) &= [[ab]x] = [a[bx]] - [b[ax]] = \text{ad } a \text{ad } b(x) - \text{ad } b \text{ad } a(x) \\ &= [\text{ad } a, \text{ad } b](x) \end{aligned}$$

- Az $\text{ad } a$ ($a \in L$) leképezéseket az L *belső derivációinak* nevezzük.
- Az L nem belső derivációit *külső derivációknak* nevezzük.
- Az $\text{ad} : L \rightarrow \text{Der}(L)$ leképezés magja

$$Z(L) = \{a \in L \mid [ab] = 0 \quad \forall b \in L\}.$$

$Z(L)$ az L centruma. $Z(L) \triangleleft L$.

- *Következmény:* Ha $Z(L) = 0$, (például, ha L egyszerű), akkor $\text{ad} : L \rightarrow \mathfrak{gl}(L)$ hű reprezentáció (Ado-Iwasawa speciális eset)

Derivációk és automorfizmusok

Legyen L (véges dimenziós) lie algebra T felett. **Kérdés:** Hogyan találhatunk automorfizmusokat?

Példa: Ha $L \subset \mathfrak{gl}(V)$, és $g \in GL(V)$, melyre $gLg^{-1} = L$, akkor $x \rightarrow gxg^{-1}$ ($x \in L$) automorfizmusa L -nek.

Állítás: Legyen $\text{char}(T) = 0$, és $\delta \in \text{Der}(L)$ nilpotens, azaz $\delta^k = 0$ valamely k -ra. Ekkor

$$\exp \delta := \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i!} \delta^i = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{1}{i!} \delta^i$$

automorfizmusa L -nek.

Bizonyítás.

- Az világos, hogy $\exp \delta$ lineáris transzformáció.
- Használjuk a magasabbrendű deriválásokra szokásos Leibniz-szabályt (indukcióval adódik):

$$\frac{\delta^n}{n!}([xy]) = \sum_{i=0}^n \left[\frac{\delta^i}{i!} x, \frac{\delta^{n-i}}{(n-i)!} y \right]$$

- Megmutatjuk, hogy $\exp \delta$ megőrzi a Lie-zárojelet (itt ∞ helyett k is írható).

$$\begin{aligned} [\exp \delta(x), \exp \delta(y)] &= \left[\sum_{i=0}^{\infty} \frac{\delta^i}{i!} x, \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\delta^j}{j!} y \right] = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{i+j=n} \left[\frac{\delta^i}{i!} x, \frac{\delta^j}{j!} y \right] \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\delta^n}{n!}([xy]) = \exp \delta([xy]). \end{aligned}$$

- $\exp(\delta)$ bijektív: Mivel $\exp(\delta) = 1 + \eta$ alakú, ahol $\eta^k = 0$, ezért $(\exp(\delta))^{-1} = 1 - \eta + \eta^2 - \dots \pm \eta^{k-1}$.

Megjegyzés. $T = \mathbb{R}$ esetén $\exp(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$ konvergens minden $x \in \text{End}(L)$ -re \Rightarrow a δ -ra vonatkozó nilpotens feltétel nem szükséges.